



上海松铭传动机械有限公司
SHANGHAI SONGMING TRANSMISSION MACHINERY CO.,LTD

铝合金弹性联轴器选型参数



公司简介 | Company brief introduction

上海松铭传动机械有限公司是一家研究、设计、销售机械传动类产品的公司，供应产品有：WS/WSD/WSS/WSP万向节、SWP/SWC万向联轴器、ML梅花弹性联轴器、XL/XLD星型弹性联轴器、DJM/JMII/SJM/JMIIJ/ZJM弹性膜片联轴器、TL弹性柱销套联轴器、HL弹性柱销联轴器、ZL柱销齿式联轴器、制动轮式联轴器、铝合金联轴器、UL/LLA/LLB轮胎联轴器、SL十字滑块联轴器，KC/GL链条联轴器、JS蛇型弹簧联轴器、鼓型齿联轴器、凸缘联轴器、JQ夹壳联轴器、WH/SL滑块联轴器、联轴器配件（弹性体/轮胎体/铝合金外罩壳/联轴器膜片组/联轴器弹簧等）、Z型胀紧联结套及SPA/SPB/SPC/SPZ锥套皮带轮等产品，并承接非标传动零部件的定制加工。

产品咨询订购电话：18621008099

联轴器系列



目 录

联轴器偏差说明、选型、固定方式

1

LH1系列.....弹性联轴器



、定位螺丝固定平行式-----2



、定位螺丝固定螺纹式-----3

LH2系列.....弹性联轴器



、定位螺丝固定平行式-----4



、定位螺丝固定螺纹式-----5



、夹紧螺丝固定平行式-----6



、夹紧螺丝固定螺纹式-----7

LH3系列.....膜片联轴器



、单节夹紧螺丝固定式-----8



、多节夹紧螺丝固定式-----9

LH4系列.....十字滑块联轴器



、定位螺丝固定式-----10



、夹紧螺丝固定式-----11

LH5系列.....膜片联轴器



、单节夹紧螺丝固定式-----12



、多节夹紧螺丝固定式-----13

LH6系列.....波纹管联轴器



、定位螺丝固定波纹式-----14



、夹紧螺丝固定波纹式-----15

LH7系列.....弹性联轴器



、定位螺丝固定平行式-----16



、夹紧螺丝固定平行式-----17



、键槽平行式-----18

LH8系列.....梅花弹性体联轴器



、定位螺丝固定型梅花联轴器-----19



、夹紧螺丝固定型梅花联轴器-----20

LH9系列.....胀套膜片联轴器



、单节胀套膜片联轴器-----21



、多节胀套膜片联轴器-----22

LH10系列.....梅花弹性体胀套联轴器



梅花弹性体胀套联轴器-----23

LH11系列.....键槽联接联轴器



、单节键槽联接膜片联轴器-----24



、多节键槽联接膜片联轴器-----25

LH12系列.....编码器联轴器



编码器联轴器-----26

LH13系列.....微型刚性联轴器



、定位螺丝固定微型联轴器-----27



、夹紧螺丝固定微型联轴器-----28

LH14系列.....波纹管胀套联轴器



波纹管胀套联轴器-----29

LH15系列.....胀套膜片联轴器



、单节胀套膜片联轴器-----30



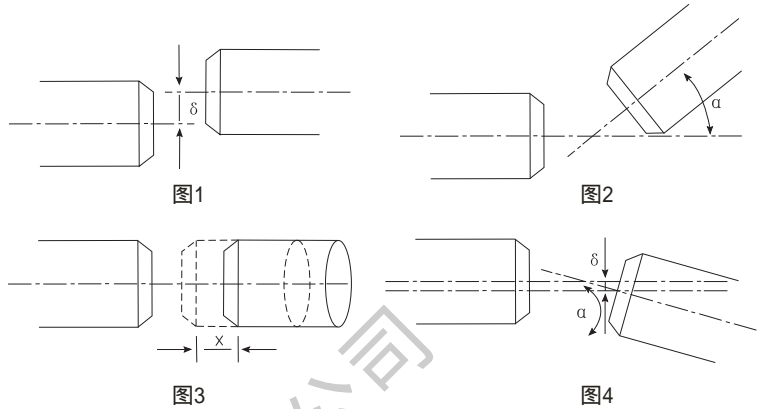
、多节胀套膜片联轴器-----31

偏差说明

- 1、弹性联轴器可传递扭矩和回转角度，同时吸收轴的安装偏差，当安装偏差超过容许值时，可能会产生振动或导致联轴器的寿命缩短，因此要确保偏差的调整适当。
- 2、轴的偏差有三种，分别是径向偏差、角向偏差和轴向偏差。请调整偏差，使其低于各产品规格表中列出的容许值。
- 3、各产品所列之最大偏差容许值是指只有一种偏差存在的情况下，当两种或更多种偏差同时存在时，容许值应低于各规格表中最大偏差的1/2。
- 4、偏差并不只有发生在设备装配，工作过程中的振动、热膨胀、轴承磨损等都会引起偏差。因此，建议将轴向偏差调整至低于最大值1/3。

轴与轴联接过程出现的偏差说明：

- 1、径向偏差 安装时，两轴平行但中心线不在同一直线上，这时产生的偏差称为径向偏差。如图1：
- 2、角向偏差 安装时，两轴中心线互成一个角度，这时产生的偏差称为角向偏差。如图2：
- 3、轴向偏差 由于机械原因产生的轴间往复微动的偏差称为轴向偏差。如图3：
- 4、复合偏差 由1、2、3所产生的偏差组合称为复合偏差。如图4：



计算力矩

当知道电机的功率(KW)，而未知电机的力矩时，则可按以下公式计算电机的力矩

$$\text{电机力矩 } T(N \cdot m) = \frac{\text{KW} \times 9550}{\text{rpm}}$$

其中，功率(KW)是所需要的实际或传动功率(如果未知，则使用电机铭牌上的参数)。

常用电机功率与力矩转换一览表：

电机功率 (KW)	电机额定转速 n=3000 rpm 额定力矩 T(N·m)	电机额定转速 n=2000 rpm 额定力矩 T(N·m)	电机额定转速 n=1000 rpm 额定力矩 T(N·m)	电机额定转速 n=750 rpm 额定力矩 T(N·m)
0.05	0.16	0.32	0.48	0.64
0.10	0.32	0.48	0.96	1.27
0.20	0.64	0.96	1.19	2.55
0.40	1.27	1.91	3.82	5.09
0.75	2.39	3.58	7.16	9.55
1.00	3.18	4.78	9.55	12.73
1.50	4.78	7.16	14.33	19.10
2.00	6.37	9.55	19.10	25.47
3.00	9.55	14.33	28.65	38.20
3.50	11.14	16.71	33.43	44.57
5.00	15.92	23.88	47.75	63.67
7.00	22.28	33.43	66.85	89.13

工况系数表：

计算出电机的传动力矩T之后，结合下面所推荐的各工况系数表，确定矫正系数K。

负载系数K1		运转时间系数 K2		启动、停止频繁度系数K3	
恒负载	K1=1.0	每天 2小时	K2=0.07	每小时 10次	K3=1.0
小变动负载	K1=1.2	4小时	K2=0.85	30次	K3=1.1
常变动负载	K1=1.7	8小时	K2=1.00	60次	K3=1.2
大变动负载	K1=2.1	16小时	K2=1.18	120次	K3=1.5
		24小时	K2=1.28	240次	K3=2.0

联轴器力矩确定：

当计算出电机的力矩及确定工况系数表的工况系数后，这时，所选联轴器扭矩可由下图公式算出：

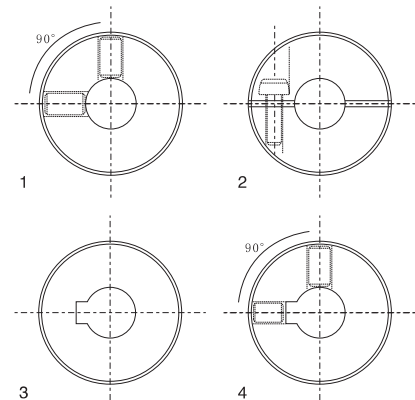
$$T = T_1 \times K_1 \times K_2 \times K_3$$

T1：计算力矩 K1：负载系数 K2：运转时间系数 K3：起、停频繁度系数

联轴器固定方式

常用联轴器固定方式有以下几种：

- 1、定位螺丝固定：两个定位螺丝间隙90°对所固定的轴进行锁紧，是一种传统的固定方式，由于螺丝的前端与轴心接触，可能会造成轴心的损伤或拆卸困难。
- 2、夹紧螺丝固定：利用内六角螺栓拧紧的力量，使狭缝收缩，而将轴心紧紧夹持住。这种方式固定及拆卸方便，而且不会造成轴心的损坏，是一种常用的固定方式。
- 3、键槽型：这种类型与定位螺丝固定型一样，是一种传统的固定方式，适合高扭矩的传动，为防止轴向滑动，通常与定位螺丝固定型、夹紧螺丝固定型并用。
- 4、复合固定方式：在联轴器的固定中，采用两种固定方式来进行联接固定称为复合固定方式。



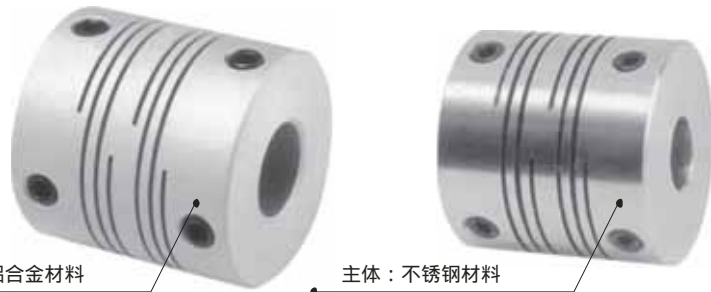
LH1

系列

、定位螺丝固定平行式

特点

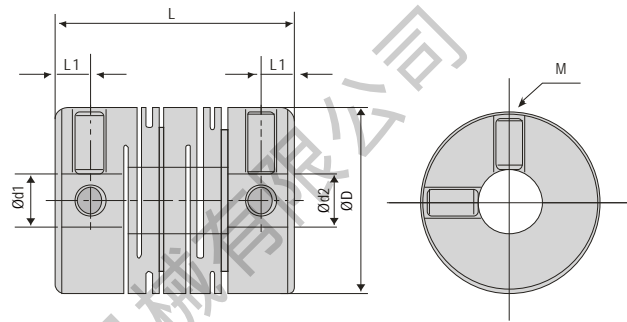
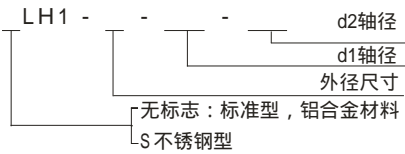
- 一体成型的金属弹性联轴器
- 适用较小力矩的轴联接
- 零回转头隙
- 弹性作用补偿径向、角向、轴向偏差
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 定位螺丝固定



主体：铝合金材料

主体：不锈钢材料

选型举例：



例：LH1-17-0506

- LH1：系列号，材料为铝合金
- 17：外径尺寸：17.5mm，定位螺丝固定
- 05：d1轴径为：5mm
- 06：d2轴径为：6mm

型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH1-M15-_____	3 4 5	15.5	21	2.6	M3	0.7	0.2	0.4	13000	3.0×10 ⁻⁷	35	0.1	1.5	±0.15	10
SLH1-M15-_____							0.3	0.6		8.7×10 ⁻⁷	70				28
LH1-15-_____	3 4 5	15.5	23	3.1	M3	0.7	0.2	0.4	13000	3.2×10 ⁻⁷	36	0.1	1.5	±0.15	10
SLH1-15-_____							0.3	0.6		8.9×10 ⁻⁷	72				30
LH1-17-_____	4 5 6	17.5	23	3.1	M3	0.7	0.3	0.6	12000	6.1×10 ⁻⁷	65	0.1	1.5	±0.25	12
SLH1-17-_____							0.4	0.8		1.5×10 ⁻⁶	160				34
LH1-19-_____	5 6 6.35 8	19.5	24.5	3.5	M4	1.5	0.4	0.8	10000	8.5×10 ⁻⁷	100	0.1	1.5	±0.25	14
SLH1-19-_____							0.9	1.8		2.0×10 ⁻⁶	205				40

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH1

系列

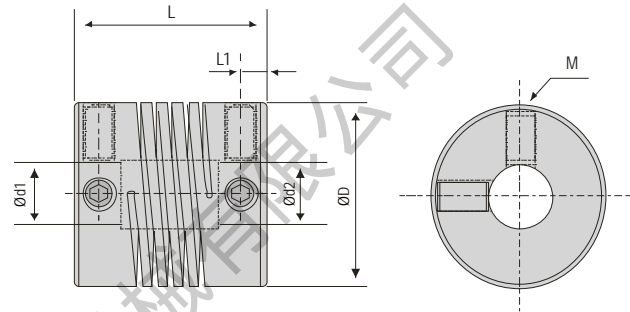
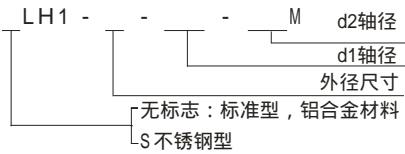
、定位螺丝固定螺纹式

特点

- 一体成型的金属弹性联轴器
- 适用较小力矩的轴联接
- 零回转间隙
- 弹性作用补偿径向、角向、轴向偏差
- 定位螺丝固定



选型举例：



例：LH1-17-0506M

- LH1：系列号，材料为铝合金
- 17：外径尺寸，17.5mm，定位螺丝固定
- 05：d1轴径为：5mm
- 06：d2轴径为：6mm
- M：螺纹式

型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH1-M15-___M	3 4 5	15.5	21	2.6	M3	0.7	0.2	0.4	13000	3.0×10 ⁻⁷	35	0.12	2	±0.15	10
SLH1-M15-___M							0.3	0.6		8.7×10 ⁻⁷	70				28
LH1-15-___M	3 4 5	15.5	23	3.1	M3	0.7	0.2	0.4	13000	3.2×10 ⁻⁷	36	0.12	2	±0.15	10
SLH1-15-___M							0.3	0.6		8.9×10 ⁻⁷	72				30
LH1-17-___M	4 5 6	17.5	23	3.1	M3	0.7	0.3	0.6	12000	6.1×10 ⁻⁷	65	0.12	2	±0.25	12
SLH1-17-___M							0.4	0.8		1.5×10 ⁻⁶	160				34
LH1-19-___M	5 6 6.35 8	19.5	24.5	3.5	M4	1.5	0.4	0.8	10000	8.5×10 ⁻⁷	100	0.12	2	±0.25	14
SLH1-19-___M							0.9	1.8		2.0×10 ⁻⁶	205				40

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH2

系列

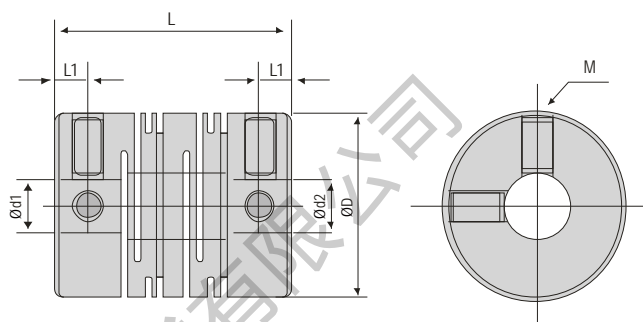
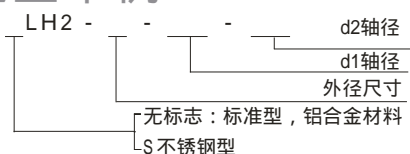
、定位螺丝固定平行式

特点

- 一体成型的金属弹性联轴器
- 零回转间隙
- 弹性作用补偿径向、角向、轴向偏差
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 定位螺丝固定
- 铝合金及不锈钢材料



选型举例：



例：LH2-100-0810

LH2：系列号，材料为铝合金
 100：外径尺寸：25.4mm，定位螺丝固定
 08：d1轴径为：8mm
 10：d2轴径为：10mm

型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH2-075-_____	3 4 5	19.1	19.1	2.55	M3	0.7	0.5	1	10000	6.6×10 ⁻⁷	110	0.1	1.5	±0.15	12
SLH2-075-_____	6 6.35						1	2		2.1×10 ⁻⁶	230				34
LH2-100-_____	5 6 6.35	25.4	25.4	3.55	M4	1.7	1.4	2.8	1000	2.6×10 ⁻⁶	170	0.1	1.5	±0.15	26
SLH2-100-_____	8 10						2.2	4.4		6.8×10 ⁻⁶	320				74
LH2-112-_____	6 8	28.6	28.6	3.6	M5	1.7	1.6	3.2	8000	4.9×10 ⁻⁶	260	0.1	1.5	±0.15	42
SLH2-112-_____	10 12.7						3.1	6.2		2.2×10 ⁻⁵	790				118
LH2-150-_____	8 10 12	38.1	38.1	4.15	M5	3.8	4.2	8.4	8000	1.9×10 ⁻⁵	330	0.15	1.5	±0.15	76
SLH2-150-_____	12.7 14 15						7.5	15		8.2×10 ⁻⁵	980				212
LH2-200-_____	12 12.7 14	50.8	50.8	5.25	M6	4	9	18	6000	8.9×10 ⁻⁵	560	0.15	1.5	±0.15	128
SLH2-200-_____	15 16 18 19						14	28		2.1×10 ⁻⁴	1450				358

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH2

系列

、定位螺丝固定螺纹式

特点

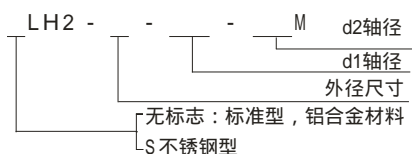
- 一体成型的金属弹性联轴器
- 零回转间隙
- 弹性作用补偿径向、角向、轴向偏差
- 高弹性角向误差补偿大
- 定位螺丝固定
- 铝合金及不锈钢材料



主体：铝合金材料

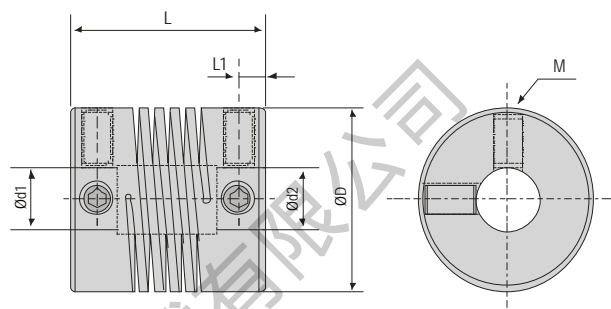
主体：不锈钢材料

选型举例：



例：LH2-112-1012M

- LH2：系列号，材料为铝合金
- 112：外径尺寸：28.6mm，定位螺丝固定
- 10：d1轴径为：10mm
- 12：d2轴径为：12mm
- M：螺纹式



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH2-075-___M	3 4 5	19.1	19.1	2.55	M3	0.7	0.5	1	10000	6.9×10 ⁻⁷	110	0.1	2	±0.15	12
SLH2-075-___M	6 6.35						1	2		2.2×10 ⁻⁶	230				36
LH2-100-___M	5 6 6.35	25.4	25.4	3.55	M4	1.7	1.4	2.8	1000	2.8×10 ⁻⁶	170	0.1	2	±0.15	28
SLH2-100-___M	8 10						2.2	4.4		7.0×10 ⁻⁶	320				76
LH2-112-___M	6 8	28.6	28.6	3.6	M5	1.7	1.6	3.2	8000	5.1×10 ⁻⁶	260	0.1	2	±0.15	44
SLH2-112-___M	10 12.7						3.1	6.2		2.3×10 ⁻⁵	790				120
LH2-150-___M	8 10 12	38.1	38.1	4.15	M5	3.8	4.2	8.4	8000	2.1×10 ⁻⁵	330	0.1	2	±0.15	78
SLH2-150-___M	12.7 14 15						7.5	15		8.3×10 ⁻⁵	980				214
LH2-200-___M	12 12.7 14	50.8	50.8	5.25	M6	4	9	18	6000	9.0×10 ⁻⁵	560	0.1	2	±0.15	130
SLH2-200-___M	15 16 18 19						14	28		2.7×10 ⁻⁴	1450				363

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH2

系列

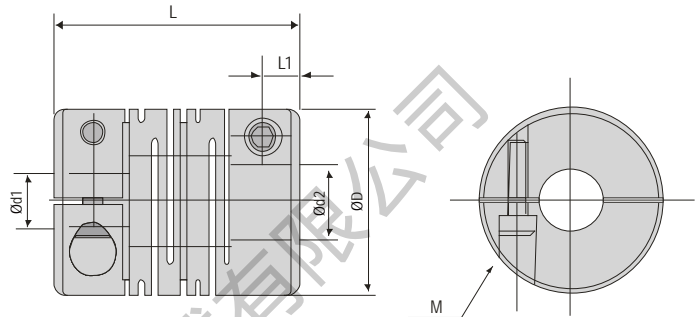
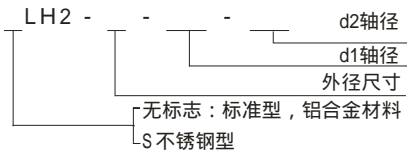
、夹紧螺丝固定平行式

特点

- 一体成型的金属弹性联轴器
- 零回转间隙
- 弹性作用补偿径向、角向、轴向偏差
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 夹紧螺丝固定方式
- 铝合金及不锈钢材料



选型举例：



例：SLH2-C150-1415

SLH2：系列号，材料为不锈钢型
 C150：外径尺寸：38.1mm，夹紧螺丝固定
 14：d1轴径为：14mm
 15：d2轴径为：15mm

型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH2-C075-_-_-_-	3 4 5	19.1	22.9	3.1	M2.5	1	0.5	1	8000	9.0×10 ⁻⁷	110	0.1	1.5	±0.15	14
SLH2-C075-_-_-_-	6 6.35						1	2		2.3×10 ⁻⁶	230				40
LH2-C100-_-_-_-	5 6 6.35	25.4	31.8	4.15	M3	1.5	1.4	2.8	6000	2.5×10 ⁻⁶	170	0.1	1.5	±0.15	32
SLH2-C100-_-_-_-	8 10						2.2	4.4		7.2×10 ⁻⁶	320				90
LH2-C112-_-_-_-	6 6.35 8	28.6	38.1	5	M3	2	1.6	3.2	5000	8.8×10 ⁻⁶	260	0.1	1.5	±0.15	46
SLH2-C112-_-_-_-	10 12.7						3.1	6.2		2.4×10 ⁻⁵	790				128
LH2-C150-_-_-_-	8 10 12	38.1	41.3	5.9	M5	4	4.2	8.4	4500	3.0×10 ⁻⁵	330	0.1	1.5	±0.15	92
SLH2-C150-_-_-_-	12.7 14 15						7.5	15		8.4×10 ⁻⁵	980				256
LH2-C200-_-_-_-	12 12.7 14	50.8	51	6.7	M6	7.5	9	18	4500	9.6×10 ⁻⁵	560	0.1	1.5	±0.15	136
SLH2-C200-_-_-_-	15 16 18 19						14	28		2.8×10 ⁻⁴	1450				380

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH2

系列

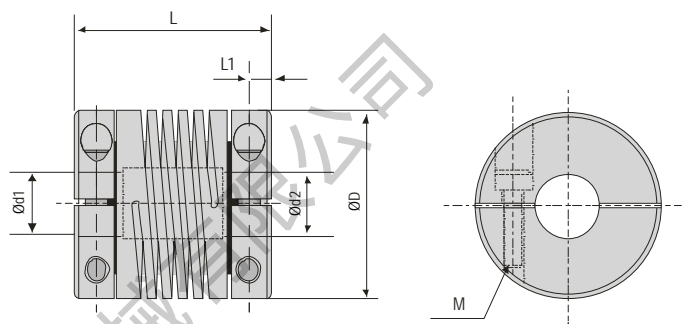
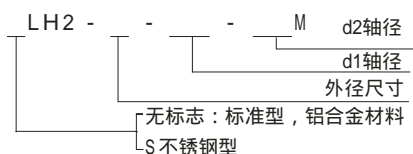
、夹紧螺丝固定螺纹式

特点

- 一体成型的金属弹性联轴器
- 零回转间隙
- 弹性作用补偿径向、角向、轴向偏差
- 夹紧螺丝固定
- 铝合金及不锈钢材料



选型举例：



例：SLH2-C200-1419M

SLH2：系列号，材料为不锈钢
 C200：外径尺寸：50.8mm，夹紧螺丝固定
 14：d1轴径为：14mm
 19：d2轴径为：19mm
 M：螺纹式

型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH2-C075-___M	3 4 5	19.1	22.9	3.1	M2.5	1	0.5	1	8000	9.0×10 ⁻⁷	110	0.1	2	±0.15	14
SLH2-C075-___M	6 6.35						1	2		2.4×10 ⁻⁶	230				40
LH2-C100-___M	5 6 6.35	25.4	31.8	4.15	M3	1.5	1.4	2.8	6000	2.6×10 ⁻⁶	170	0.1	2	±0.15	34
SLH2-C100-___M	8 10						2.2	4.4		7.3×10 ⁻⁶	320				96
LH2-C112-___M	6 6.35 8	28.6	38.1	5	M3	2	1.6	3.2	5000	8.9×10 ⁻⁶	260	0.1	2	±0.15	48
SLH2-C112-___M	10 12.7						3.1	6.2		2.6×10 ⁻⁵	790				134
LH2-C150-___M	8 10 12	38.1	41.3	5.9	M5	4	4.2	8.4	4500	3.2×10 ⁻⁵	330	0.1	2	±0.15	96
SLH2-C150-___M	12.7 14 15						7.5	15		8.6×10 ⁻⁵	980				268
LH2-C200-___M	12 12.7 14	50.8	51	6.7	M6	7.5	9	18	4500	9.8×10 ⁻⁵	560	0.1	2	±0.15	140
SLH2-C200-___M	15 16 18 19						14	28		3.0×10 ⁻⁴	1450				392

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH3

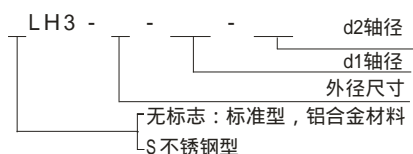
系列

、单节夹紧螺丝固定式（膜片联轴器）

特点

- 膜片型弹性联轴器
- 高灵敏度、高扭矩刚性
- 零回转间隙
- 顺时针和逆时针回转特性基本相同
- 不锈钢膜片补偿角向和轴向偏差
- 利用夹紧螺丝固定

选型举例：



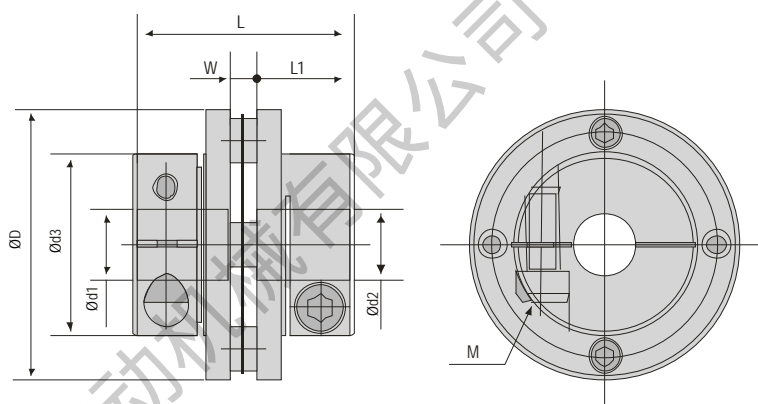
例：LH3-C34-0608

LH3：系列号，材料为铝合金

C34：外径尺寸：34mm，夹紧螺丝固定

06：d1轴径为：6mm

08：d2轴径为：8mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	Ød3	W	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH3-C34-_____	6 8 9	34	27	21.6	3	12	M3	1.5	2.8	5.6	6000	3.8×10 ⁻⁶	1500	0.02	1	±0.15	38
LH3-C44-_____	10 11 12 14	44	34	29.6	4	15	M4	3.4	8.7	17.4	6000	14.5×10 ⁻⁶	3000	0.02	1	±0.15	84
LH3-C56-_____	14 16 19 20	56	45	38	5	20	M5	7	25	50	6000	48.5×10 ⁻⁶	4200	0.02	1	±0.15	132
LH3-C68-_____	15 19 20 22 24 25	68	54	46	6	24	M6	14	55	110	6000	126×10 ⁻⁶	6500	0.02	1	±0.15	232
LH3-C82-_____	20 24 25 28 30	82	68	56	8	30	M8	25	80	160	6000	565×10 ⁻⁶	8600	0.02	1	±0.15	420

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH3

系列

、多节夹紧螺丝固定式（膜片联轴器）

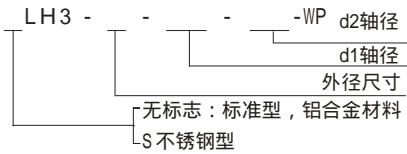
特点

- 膜片型弹性联轴器
- 较高灵敏度、大扭矩刚性
- 零回转间隙
- 顺时针和逆时针回转特性基本相同
- 不锈钢膜片补偿径向、角向和轴向偏差
- 利用夹紧螺丝固定



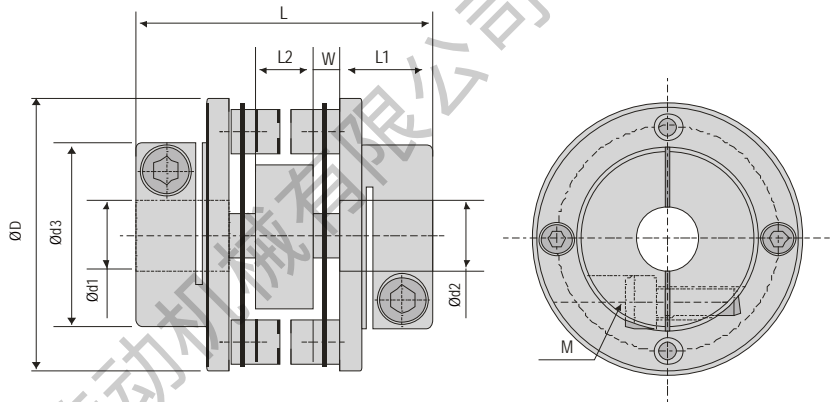
主体：铝合金材料

选型举例：



例：LH3-C56-1416WP

LH3：系列号，材料为铝合金
 C56：外径尺寸：56mm，夹紧螺丝固定
 14：d1轴径为：14mm
 16：d2轴径为：16mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	Ød3	W	L1	L2	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH3-C34-___WP	6 8 9	34	27	21.6	3	12	7	M3	1.5	2.8	5.6	6000	6.5×10 ⁻⁶	1300	0.02	2	±0.3	46
LH3-C44-___WP	10 11 12 14	44	47	29.6	4	15	9	M4	3.4	8.7	17.4	6000	25.4×10 ⁻⁶	2800	0.02	2	±0.3	98
LH3-C56-___WP	14 16 19 20	56	61	38	5	20	11	M5	7	25	50	6000	82.5×10 ⁻⁶	4000	0.02	2	±0.3	194
LH3-C68-___WP	15 19 20 22 24 25	68	74	46	6	24	14	M6	14	55	110	6000	225×10 ⁻⁶	6200	0.02	2	±0.3	376
LH3-C82-___WP	20 24 25 28 30	82	98	56	8	30	22	M8	25	80	160	6000	985×10 ⁻⁶	8300	0.02	2	±0.3	640

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH4

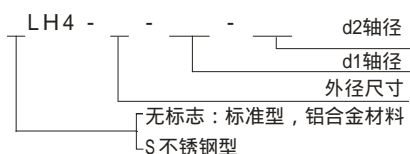
系列

、定位螺丝固定式（十字滑块联轴器）

特点

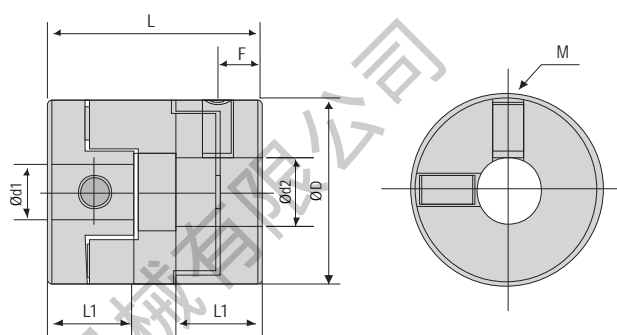
- 联轴器中间用十字滑块联接
- 容许大的径向和角向偏差
- 零回转间隙
- 高扭矩刚性和灵敏度
- 结构简单、抗油腐蚀和电气绝缘
- 定位螺丝固定

选型举例：



例：LH4-25-0810

LH4：系列号，材料为铝合金
 25：外径尺寸：25mm，定位螺丝固定
 08：d1轴径为：8mm
 10：d2轴径为：10mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	F	L1	M	拧紧力矩 (N·m)	额定扭矩 (N·m)	最大扭矩 (N·m)	最高转速 (rpm)	惯性力矩 (Kg·m ²)	静态扭矩刚性 (N·m/rad)	径向偏差 (mm)	角向偏差 (°)	重量 (g)
LH4-16-_-_-	4 5 6	16	18	3.5	7	M3	0.7	0.7	1.4	9000	3.0×10 ⁻⁷	29	1	3	6
LH4-20-_-_-	6 6.35 8	20	23	4.5	9	M4	1.7	1.6	3.2	7400	9.0×10 ⁻⁷	58	1.4	3	14
LH4-25-_-_-	6.35 8 9.525 10	25	28	5.5	11	M5	4	3	6	5800	2.8×10 ⁻⁶	125	1.9	3	24
LH4-32-_-_-	8 9.525 10 11 12 14	32	33	6.5	13	M6	7	5.5	11	4700	8.9×10 ⁻⁵	260	2.4	3	46
LH4-40-_-_-	12 14 15 16	40	35	7	14	M6	7	9	18	3600	2.1×10 ⁻⁵	505	2.8	3	80
LH4-50-_-_-	14 15 16 18 19 20	50	38	8.5	17	M8	15	19	38	3000	6.0×10 ⁻⁵	780	3.3	3	144
LH4-63-_-_-	16 18 19 20 24 25	63	47	10.5	21	M10	30	33	66	2400	2.1×10 ⁻⁴	1200	3.8	3	318

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH4

系列

、夹紧螺丝固定式（十字滑块联轴器）

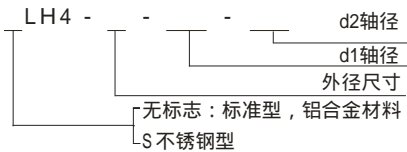
特点

- 联轴器中间用十字滑块联接
- 容许大的径向和角向偏差
- 零回间隙
- 高扭矩刚性和灵敏度
- 结构简单、抗油腐蚀和电气绝缘
- 夹紧螺丝固定



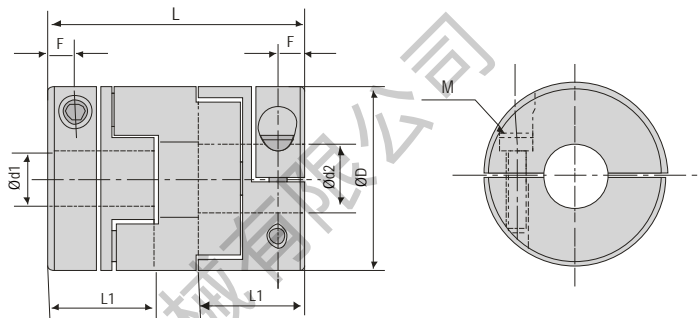
主体：铝合金材料

选型举例：



例：LH4-C32-1014

LH4：系列号，材料为铝合金
 C32：外径尺寸：32mm，夹紧螺丝固定
 10：d1轴径为：10mm
 14：d2轴径为：14mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	F	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	重量 (g)
LH4-C16-____	4 5 6	16	30	3	13	M2.5	0.7	0.7	1.4	9000	5.0×10 ⁻⁷	29	1	3	12
LH4-C20-____	6 6.35 8	20	33	3	14	M2.5	1.7	1.6	3.2	7400	1.4×10 ⁻⁷	58	1.4	3	20
LH4-C25-____	6.35 8 9.525 10	25	39	3.8	17	M3	4	3	6	5800	4.1×10 ⁻⁶	125	1.9	3	36
LH4-C32-____	8 9.525 10 11 12 14	32	45	4.5	19	M4	7	5.5	11	4700	1.2×10 ⁻⁵	260	2.4	3	66
LH4-C40-____	12 14 15 16	40	50	7	23	M5	7	9	18	3600	3.8×10 ⁻⁵	505	2.8	3	114
LH4-C50-____	14 15 16 18 19 20	50	58	8	27	M6	15	19	38	3000	1.0×10 ⁻⁴	780	3.3	3	206
LH4-C63-____	16 18 19 20 24 25	63	71	10	33	M8	30	33	66	2400	3.5×10 ⁻⁴	1200	3.8	3	454

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH5

系列

、单节夹紧螺丝固定式(膜片联轴器)

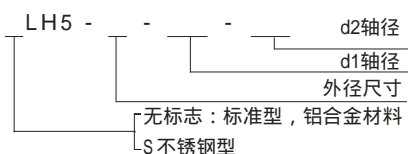
特点

- 高扭矩刚性和高灵敏度
- 零回转间隙
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 不锈钢膜片补偿角向和轴向偏差
- 常用于伺服电机、步进电机联接
- 夹紧螺丝固定



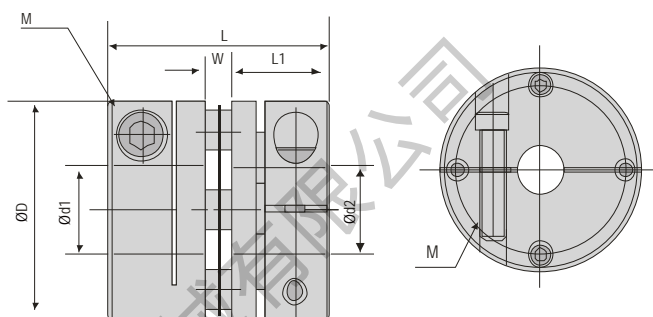
主体：铝合金材料

选型举例：



例：LH5-C34-1014

LH5：系列号，材料为铝合金
 C34：外径尺寸：34mm，夹紧螺丝固定
 10：d1轴径为：10mm
 14：d2轴径为：14mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	W	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH5-C26-_____	5 6 8 9.525 10	26	25.5	2.5	11.5	M3	1.5	1.4	2.8	10000	1.8×10 ⁻⁶	690	0.02	1	±0.2	24
LH5-C34-_____	8 9.525 10 11 12 14	34	31.3	3.1	14.1	M4	1.5	2.8	5.6	10000	7.2×10 ⁻⁶	1650	0.02	1	±0.2	46
LH5-C39-_____	10 11 12 14 15 16	39	34.1	4.1	15	M4	2.5	5.8	11.6	10000	1.8×10 ⁻⁵	2500	0.02	1	±0.2	78
LH5-C44-_____	11 12 14 15 16 19	44	34.5	4.5	15	M4	2.5	8.7	17.4	10000	2.5×10 ⁻⁵	2900	0.02	1	±0.2	96
LH5-C56-_____	14 15 16 19 20 22 24	56	45	5	20	M5	7	25	50	10000	1.0×10 ⁻⁴	8400	0.02	1	±0.2	206
LH5-C68-_____	19 20 22 24 30 35	68	54	6	24	M6	12	55	110	10000	1.9×10 ⁻⁴	11500	0.02	1	±0.2	366
LH5-C82-_____	24 28 30 35 38 40	82	68	8	30	M8	16	80	160	10000	7.0×10 ⁻⁴	14550	0.02	1	±0.2	710
LH5-C94-_____	25 28 30 35 38 40	94	68	8	30	M8	28	185	370	10000	1.23×10 ⁻³	16900	0.02	1	±0.2	960
LH5-C104-_____	30 35 38 40 42 45	104	70	10	30	M8	28	255	510	10000	1.86×10 ⁻³	25100	0.02	1	±0.2	1190

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH5

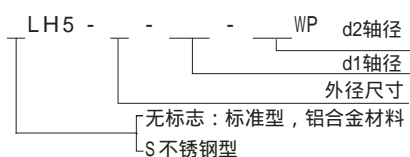
系列

、多节夹紧螺丝固定式（膜片联轴器）

特点

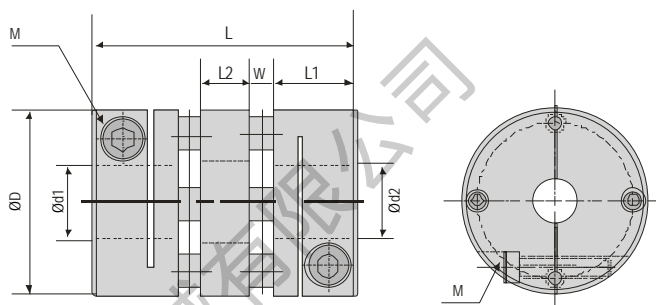
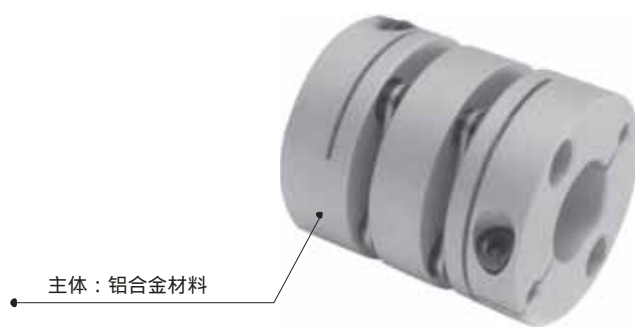
- 高扭矩刚性和高灵敏度
- 零回转间隙
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 不锈钢膜片补偿径向、角向和轴向偏差
- 常用于伺服电机、步进电机联接
- 夹紧螺丝固定

选型举例：



例：LH5-C56-2024WP

LH5：系列号，材料为铝合金
 C56：外径尺寸：56mm，夹紧螺丝固定
 20：d1轴径为：20mm
 24：d2轴径为：24mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	W	L1	L2	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH5-C26-___WP	5 6 8 9.525 10	26	35	2.5	11.5	7	M3	1.5	1.4	2.8	10000	3.3×10 ⁻⁶	950	0.04	1.5	±0.4	34
LH5-C34-___WP	8 9.525 10 11 12 14	34	45	3.1	14.1	10.6	M4	1.5	2.8	5.6	10000	8.9×10 ⁻⁶	1960	0.04	1.5	±0.4	70
LH5-C39-___WP	10 11 12 14 15 16	39	49	4.1	15	10.8	M4	2.5	5.8	11.6	10000	2.4×10 ⁻⁵	4500	0.04	1.5	±0.4	118
LH5-C44-___WP	11 12 14 15 16 19	44	50	4.5	15	11	M4	2.5	8.7	17.4	10000	3.2×10 ⁻⁵	5100	0.04	1.5	±0.4	142
LH5-C56-___WP	14 15 16 19 20 22 24	56	63	5	20	13	M5	7	25	50	10000	1.1×10 ⁻⁴	10500	0.04	1.5	±0.4	296
LH5-C68-___WP	19 20 22 24 30 35	68	74	6	24	14	M6	12	55	110	10000	2.8×10 ⁻⁴	18500	0.04	1.5	±0.4	544
LH5-C82-___WP	24 28 30 35 38 40	82	98	8	30	22	M8	16	80	160	10000	1.0×10 ⁻³	21800	0.04	1.5	±0.4	1020
LH5-C94-___WP	25 28 30 35 38 40	94	98	8	30	22	M8	28	185	370	10000	1.76×10 ⁻³	84500	0.04	1.5	±0.4	1210
LH5-C104-___WP	30 35 38 40 42 45	104	102	10	30	22	M8	28	255	510	10000	1.86×10 ⁻³	125500	0.04	1.5	±0.4	1460

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH6

系列

、定位螺丝固定波纹式（波纹管联轴器）

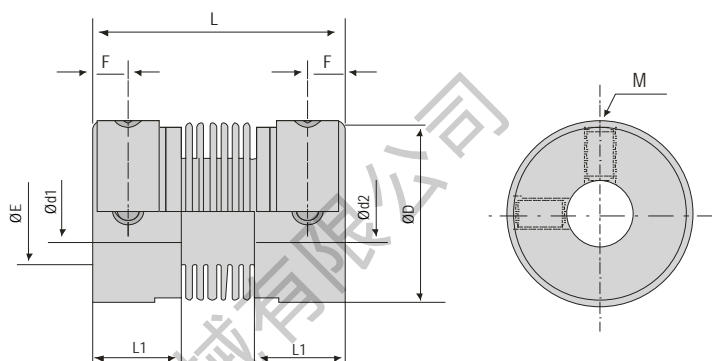
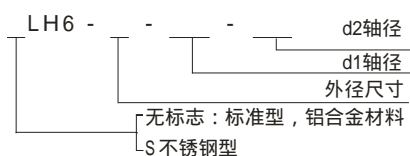
特点

- 高扭矩刚性和高灵敏度
- 零回转间隙
- 波纹管结构补偿径向、角向和轴向偏差
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 定位螺丝固定



主体：铝合金材料

选型举例：



例：LH6-25-0810

LH6：系列号，材料为铝合金
 25：外径尺寸：25mm，定位螺丝固定
 08：d1轴径为：8mm
 10：d2轴径为：10mm

型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	F	E	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH6-16-_____	4 5 6 6.35 8	16	27	8.5	3	9.5	M3	0.7	0.8	1.6	20000	3.4×10 ⁻⁷	100	0.1	1.5	0.3 -1	8
LH6-20-_____	6 6.35 8 9.525 10 12	20	29	8.5	3	12.5	M3	0.7	1.5	3	15000	8.9×10 ⁻⁷	160	0.1	1.5	0.3 -1	12
LH6-25-_____	6 6.35 8 9.525 10 12	25	34	10.5	4	15	M4	1.7	2	4	13000	2.8×10 ⁻⁶	220	0.15	2	0.5 -1.3	28
LH6-32-_____	8 9.525 10 12 14	32	38	11.5	4	21	M4	1.7	2.5	5	10000	8.8×10 ⁻⁶	310	0.2	2	0.5 -1.3	46
LH6-32L-_____	8 9.525 10 12 14	32	49	11.5	4	21	M4	1.7	2.5	5	10000	8.9×10 ⁻⁶	310	0.2	2	0.5 -1.3	52
LH6-40-_____	10 11 12 14 15 16	40	51	12.5	4.5	27	M5	4	10	20	8000	1.5×10 ⁻⁵	520	0.2	2	0.7 -1.5	88
LH6-55-_____	12 14 15 16 19	55	57	13.5	5	40	M6	7	25	50	6000	2.3×10 ⁻⁵	850	0.2	2	0.7 -1.5	180

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH6

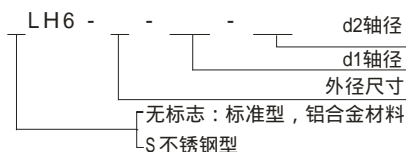
系列

、夹紧螺丝固定波纹式(波纹管联轴器)

特点

- 高扭矩刚性和高灵敏度
- 零回转间隙
- 波纹管结构补偿径向、角向和轴向偏差
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 夹紧螺丝固定

选型举例：



例：LH6-C25-0810

LH6：系列号，材料为铝合金

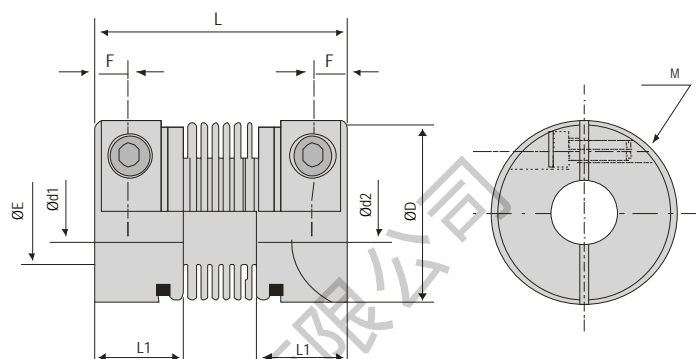
C25：外径尺寸：25mm，夹紧螺丝固定

08：d1轴径为：8mm

10：d2轴径为：10mm



主体：铝合金材料



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	F	E	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH6-C16-_-_-_-	4 5 6 6.35 8	16	30	10.5	4	9.5	M3	0.7	0.8	1.6	18000	3.4×10 ⁻⁷	100	0.1	1.5	0.3 -1	8
LH6-C20-_-_-_-	6 6.35 8 9.525 10 12	20	33	10.5	4	12.5	M3	0.7	1.5	3	13000	8.9×10 ⁻⁷	160	0.1	1.5	0.3 -1	14
LH6-C25-_-_-_-	6 6.35 8 9.525 10 12	25	38	12.5	5	15	M4	1.7	2	4	11000	2.8×10 ⁻⁶	220	0.15	2	0.5 -1.3	32
LH6-C32-_-_-_-	8 9.525 10 12 14	32	43	14	6	21	M4	1.7	2.5	5	10000	8.8×10 ⁻⁶	310	0.2	2	0.5 -1.3	52
LH6-C32L-_-_-_-	8 9.525 10 12 14	32	54	14	6	21	M4	1.7	2.5	5	10000	8.9×10 ⁻⁶	310	0.2	2	0.5 -1.3	58
LH6-C40-_-_-_-	10 11 12 14 15 16	40	62	21.5	6.5	27	M5	4	10	20	8000	1.5×10 ⁻⁵	520	0.2	2	0.7 -1.5	98
LH6-C55-_-_-_-	12 14 15 16 19	55	72	23	7	40	M6	8	25	50	6000	2.3×10 ⁻⁵	850	0.2	2	0.7 -1.5	200
LH6-C65-_-_-_-	18 19 20 24 25 28 30 32 35 38	65	81	25.5	9	45	M8	15	60	120	4500	2.8×10 ⁻⁵	960	0.2	2	0.7 -1.5	350
LH6-C82-_-_-_-	20 24 25 28 30 32 35 38 40 42	82	103	34.5	11	56	M10	28	80	160	4000	6.0×10 ⁻⁵	1290	0.2	2	0.7 -1.5	750

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

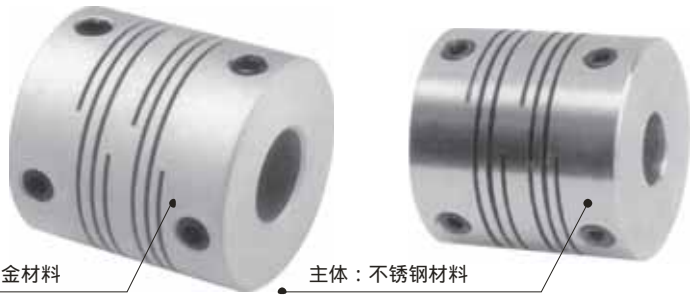
LH7

系列

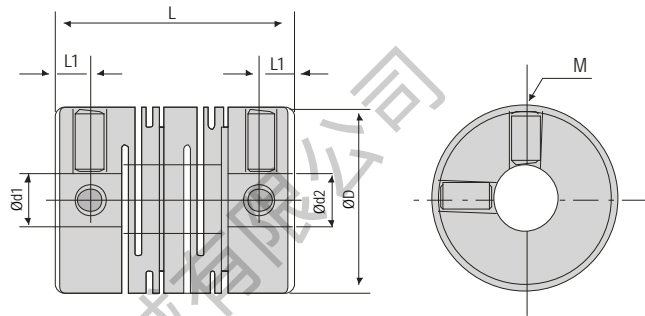
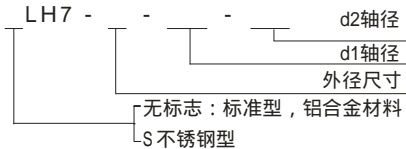
、定位螺丝固定平行式

特点

- 一体成型的金属弹性联轴器
- 零回转间隙
- 弹性作用补偿径向、角向和轴向偏差
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 铝合金和不锈钢材料
- 定位螺丝固定



选型举例：



例：LH7-20-0608

- LH7：系列号，材料为铝合金
- 20：外径尺寸：20mm，定位螺丝固定
- 06：d1轴径为：6mm
- 08：d2轴径为：8mm

型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH7-12-_____	3 4 5	12	18.5	2.5	M2.5	0.5	0.5	1	30000	8.2×10 ⁻⁸	33	0.1	1.5	±0.3	4
SLH7-12-_____							0.8	1.6		2.0×10 ⁻⁷	60				12
LH7-16-_____	4 5	16	23	3	M3	0.7	0.8	1.6	22000	3.2×10 ⁻⁷	46	0.1	1.5	±0.3	8
SLH7-16-_____							1.1	2.2		8.3×10 ⁻⁷	80				22
LH7-20-_____	5 6	20	26	3	M3	0.7	1.1	2.2	18000	8.8×10 ⁻⁶	115	0.1	1.5	±0.3	16
SLH7-20-_____							1.6	3.2		2.2×10 ⁻⁶	235				40
LH7-25-_____	8 9.525	25	31	4	M4	1.7	1.4	2.8	14000	2.5×10 ⁻⁶	165	0.15	1.5	±0.35	28
SLH7-25-_____							2.2	4.4		6.7×10 ⁻⁶	315				74
LH7-32-_____	10 11	32	41	6	M4	1.7	2.8	5.6	10000	9.5×10 ⁻⁶	270	0.15	1.5	±0.35	62
SLH7-32-_____							5.5	11		2.5×10 ⁻⁵	837				162
LH7-40-_____	10 11 12 14	40	56	8.5	M5	4	6.3	12.6	9400	3.1×10 ⁻⁵	345	0.2	1.5	±0.35	134
SLH7-40-_____							8.7	17.4		8.6×10 ⁻⁵	980				354
LH7-50-_____	12 14 15	50	71	10.5	M6	7	11	22	7600	1.0×10 ⁻⁵	580	0.2	1.5	±0.35	266
SLH7-50-_____							16	32		2.6×10 ⁻⁴	1385				710
LH7-63-_____	14 15 16	63	90	13	M8	15	22	44	6000	3.0×10 ⁻⁴	830	0.2	1.5	±0.35	500
SLH7-63-_____							38	76		8.2×10 ⁻⁴	1795				1310

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH7

系列

、夹紧螺丝固定平行式

特点

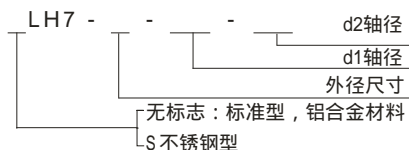
- 一体成型的金属弹性联轴器
- 零回转间隙
- 弹性作用补偿径向、角向和轴向偏差
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 铝合金和不锈钢材料
- 夹紧螺丝固定



主体：铝合金材料

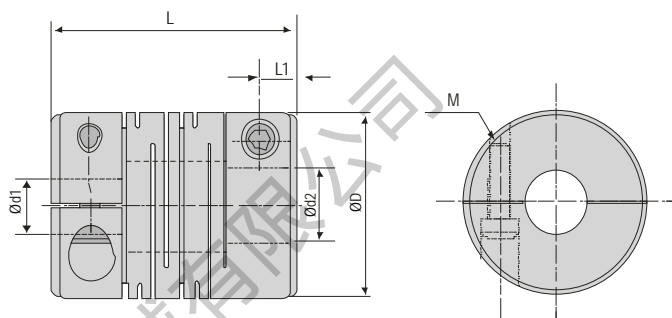
主体：不锈钢材料

选型举例：



例：LH7-C40-1418

- LH7：系列号，材料为铝合金
- C40：外径尺寸：40mm，夹紧螺丝固定
- 14：d1轴径为：14mm
- 18：d2轴径为：18mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH7-C12-_____	3 4 5	12	18.5	2.5	M2	0.5	0.5	1	10000	7.6×10 ⁻⁸	34	0.1	1.5	±0.3	4
SLH7-C12-_____							0.8	1.6		2.1×10 ⁻⁷	62				14
LH7-C16-_____	4 5 6 6.35	16	23	3.25	M2.5	1	0.8	1.6	9300	3.2×10 ⁻⁷	46	0.1	1.5	±0.3	8
SLH7-C16-_____							1.1	2.2		8.9×10 ⁻⁷	83				26
LH7-C20-_____	5 6 8 9.525	20	26	3.75	M2.5	1	1.1	2.2	7500	8.8×10 ⁻⁶	118	0.1	1.5	±0.3	18
SLH7-C20-_____							1.6	3.2		2.4×10 ⁻⁶	246				48
LH7-C25-_____	8 9.525	25	31	4.25	M3	1.5	1.4	2.8	6000	2.5×10 ⁻⁶	167	0.15	1.5	±0.35	32
SLH7-C25-_____							2.2	4.4		7.0×10 ⁻⁶	315				78
LH7-C32-_____	10 11 12 14	32	41	6	M4	2.5	2.8	5.6	4600	9.6×10 ⁻⁶	228	0.15	1.5	±0.35	66
SLH7-C32-_____							5.5	11		2.6×10 ⁻⁵	845				174
LH7-C40-_____	10 11 12	40	56	8.5	M5	4	6.3	12.6	3600	3.2×10 ⁻⁵	346	0.2	1.5	±0.35	138
SLH7-C40-_____							8.7	17.4		8.9×10 ⁻⁵	990				373
LH7-C50-_____	12 14 15	50	71	10.5	M6	8	11	22	3000	9.0×10 ⁻⁵	580	0.2	1.5	±0.35	272
SLH7-C50-_____							16	32		2.7×10 ⁻⁴	1380				760
LH7-C63-_____	14 15 16	63	90	13	M8	16	22	44	2200	3.1×10 ⁻⁴	843	0.2	1.5	±0.35	530
SLH7-C63-_____							38	76		8.7×10 ⁻⁴	1790				1410

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH7

系列

、键槽平行式

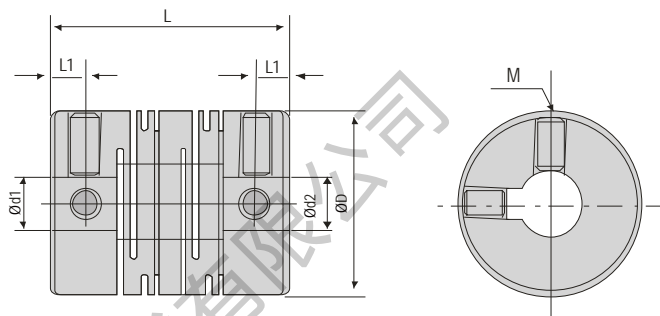
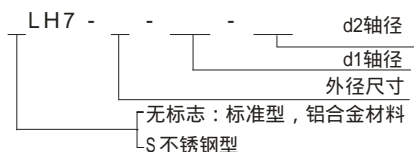
特点

- 一体成型的金属弹性联轴器
- 零回转间隙
- 弹性作用补偿径向、角向和轴向偏差
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 铝合金和不锈钢材料
- 采用键槽联接



主体：铝合金材料

选型举例：



例：LH7-32K-1214

- LH7：系列号，材料为铝合金
- 32K：外径尺寸：32mm，键槽联接
- 12：d1轴径为：12mm
- 14：d2轴径为：14mm

型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH7-32K-_-_-_-	10 12 14	32	41	6	M4	1.7	2.8	5.6	4600	9.5×10 ⁻⁶	270	0.15	1.5	±0.3	62
SLH7-32K-_-_-_-							5.5	11		2.5×10 ⁻⁵	830				164
LH7-40K-_-_-_-	12 14	40	56	8.5	M5	4	6.3	12.6	3600	3.1×10 ⁻⁵	330	0.15	1.5	±0.3	134
SLH7-40K-_-_-_-							8.7	17.4		8.3×10 ⁻⁵	980				350
LH7-50K-_-_-_-	14 15 16	50	71	10.5	M6	7	11	22	3000	9.0×10 ⁻⁵	570	0.2	1.5	±0.3	274
SLH7-50K-_-_-_-							16	32		2.6×10 ⁻⁴	1380				740
LH7-63K-_-_-_-	18 19 20	63	90	13	M8	15	22	44	2200	3.0×10 ⁻⁴	820	0.2	1.5	±0.3	496
SLH7-63K-_-_-_-							38	76		8.2×10 ⁻⁴	1790				1320

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH8

系列

、定位螺丝固定型梅花联轴器

特点

- 中间弹性体联接
- 可吸收振动、补偿径向、角向和轴向偏差
- 抗油与电气绝缘
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 有两种不同硬度弹性体
- 定位螺丝固定

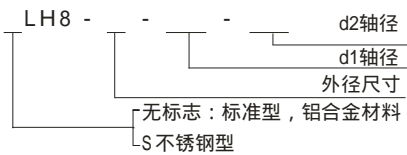


主体：铝合金材料
(外径14-30)



主体：铝合金材料
(外径40-105)

选型举例：



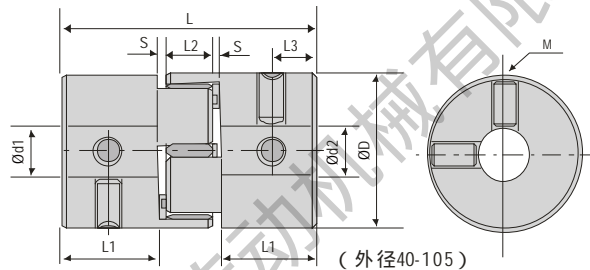
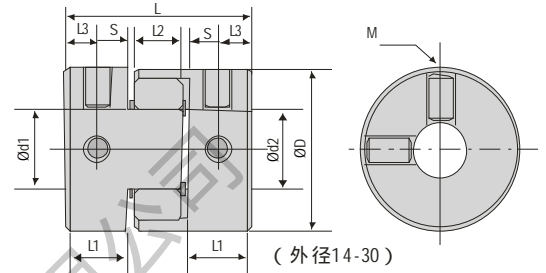
例：LH8-30-1012

LH8：系列号，材料为铝合金

30：外径尺寸：30mm，定位螺丝固定

10：d1轴径为：10mm

12：d2轴径为：12mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	L2	S	L3	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH8-14-_____	2 3 4 5 6 7	14	22	7	6	1	3.5	M3	1	1.1	2.2	19000	5.9×10 ⁻⁴	46	0.02	1	0.6 0	26
LH8-20-_____	4 5 6 7 8 10	20	30	10	8	1	5	M4	1.3	2.8	5.6	17000	6.7×10 ⁻⁴	55	0.02	1	0.6 0	37
LH8-25-_____	4 5 6 6.35 8 10 11 12	25	34	11	10	1	5	M4	1.5	6	12	16000	7.6×10 ⁻⁴	63	0.02	1	0.6 0	42
LH8-30-_____	8 9.525 10 12 14 16	30	35	11	10	1.5	5	M4	1.7	6.5	13	15000	8.5×10 ⁻⁴	72	0.02	1	0.6 0	46
LH8-40S-_____	14 16 19 20 22 24	40	55	19.5	12	2	10	M5	4	32	64	13000	9.4×10 ⁻⁴	500	0.02	1	0.8 0	140
LH8-40-_____	14 16 18 19 20 22 24	40	66	25	12	2	10	M5	4	32	64	13000	1.1×10 ⁻³	550	0.02	1	0.8 0	148
LH8-55-_____	14 16 19 24 25 28	55	78	30	14	2	10	M5	4	46	92	10500	4.4×10 ⁻³	1500	0.02	1	0.8 0	350
LH8-65-_____	19 20 24 28 30 35 38	65	90	35	15	2.5	15	M8	15	109	218	8300	9.0×10 ⁻³	2800	0.02	1	0.8 0	572
LH8-80-_____	24 28 30 35 38 40 45	80	114	45	18	3	15	M8	15	135	270	7000	1.8×10 ⁻²	3500	0.02	1	1 0	950
LH8-95-_____	30 35 38 40 45 50 55	95	126	50	20	3	20	M8	15	260	520	6000	2.0×10 ⁻²	4600	0.02	1	1 0	1800
LH8-105-_____	35 40 45 50 55 60	105	140	56	21	3.5	20	M8	15	430	860	5500	3.2×10 ⁻²	5800	0.02	1	1 0	2400

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

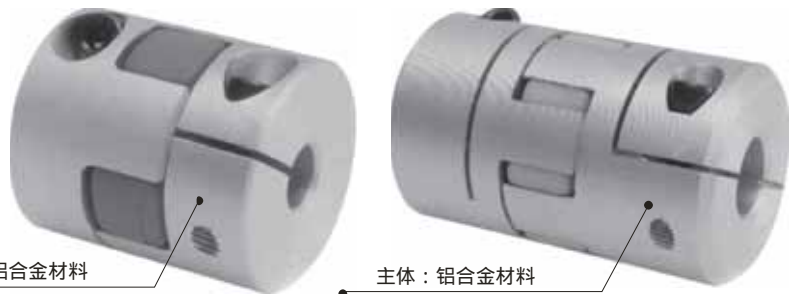
LH8

系列

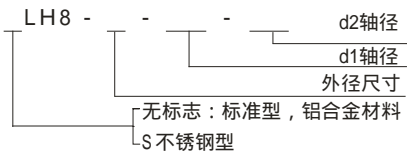
、夹紧螺丝固定型梅花联轴器

特点

- 中间弹性体联接
- 可吸收振动、补偿径向、角向和轴向偏差
- 抗油与电气绝缘
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 有两种不同硬度弹性体
- 夹紧螺丝固定

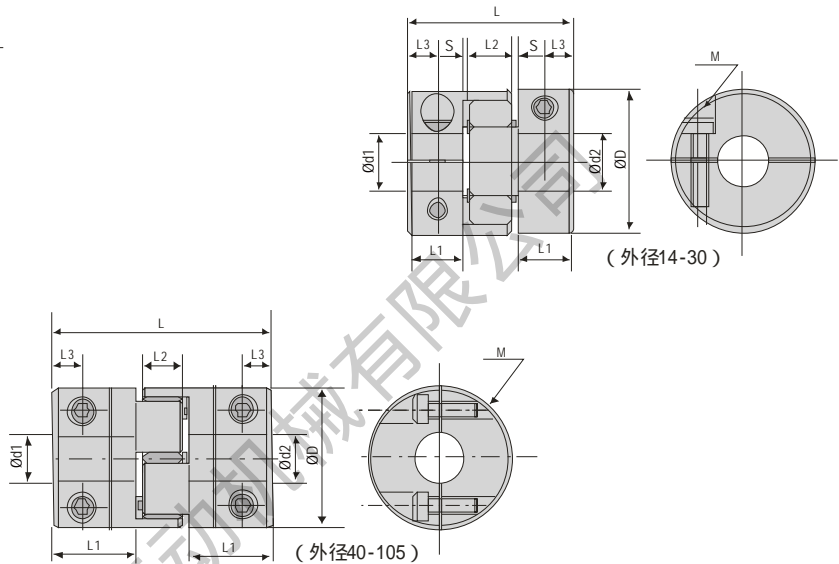


选型举例：



例：LH8-C40-1418

LH8：系列号，材料为铝合金
 C40：外径尺寸：40mm，夹紧螺丝固定
 14：d1轴径为：14mm
 18：d2轴径为：18mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	L2	S	L3	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH8-C14-_____	2 3 4 5 6 7	14	22	7	6	1	3.5	M2.5	1	1.1	2.2	19000	5.9×10 ⁻⁴	46	0.02	1	0.6 0	26
LH8-C20-_____	4 5 6 7 8 10	20	30	10	8	1	5	M3	1.3	2.8	5.6	17000	6.7×10 ⁻⁴	55	0.02	1	0.6 0	37
LH8-C25-_____	4 5 6 6.35 8 10 11 12	25	34	11	10	1	5	M4	1.5	6	12	16000	7.6×10 ⁻⁴	63	0.02	1	0.6 0	42
LH8-C30-_____	8 9.525 10 12 14 16	30	35	11	10	1.5	5	M4	1.7	6.5	13	12000	8.5×10 ⁻⁴	72	0.02	1	0.6 0	50
LH8-C40S-_____	14 16 18 19 20 22 24	40	55	19.5	12	2	10	M6	8	32	64	10000	9.4×10 ⁻⁴	500	0.02	1	0.8 0	150
LH8-C40-_____	14 16 18 19 20 22 24	40	66	25	12	2	10	M6	8	32	64	10000	1.1×10 ⁻³	550	0.02	1	0.8 0	156
LH8-C55-_____	14 16 19 24 25 28	55	78	30	14	2	10.5	M6	8	46	92	8000	4.4×10 ⁻³	1500	0.02	1	0.8 0	362
LH8-C65-_____	19 20 24 28 30 35 38	65	90	35	15	2.5	11.5	M8	15	109	218	6000	9.0×10 ⁻³	2800	0.02	1	0.8 0	582
LH8-C80-_____	24 28 30 35 38 40 45	80	114	45	18	3	15.5	M8	15	135	270	4600	1.8×10 ⁻²	3500	0.02	1	1 0	966
LH8-C95-_____	30 35 38 40 45 50 55	95	126	50	20	3	18	M10	25	260	520	3800	2.0×10 ⁻²	4600	0.02	1	1 0	1820
LH8-C105-_____	35 40 45 50 55 60	105	140	56	21	3.5	21	M12	35	430	860	3400	3.2×10 ⁻²	5800	0.02	1	1 0	2430

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH9

系列

、单节胀套膜片联轴器

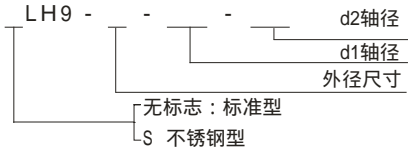
特点

- 利用胀套联接的膜片型联轴器
- 零回转间隙，拆装方便
- 高灵敏度，传递力矩大
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 不锈钢膜片补偿角向和轴向偏差
- 常用于伺服电机、步进电机联接



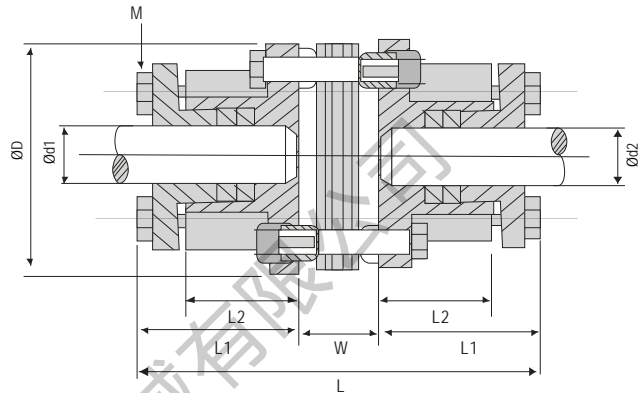
主体：45#钢材料

选型举例：



例：LH9-82-1420

LH9：系列号，材料为45#钢
 82：外径尺寸：82mm，
 14：d1轴径为：14mm
 20：d2轴径为：20mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	W	L1	L2	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH9-68-_____	11 12 14 15 16 18 19 20 22	68	90	7	41.5	26	M5(4)	4	55	110	4500	0.39×10 ⁻³	31×10 ³	0.02	1	±1.0	550
LH9-82-_____	14 15 16 19 20 22 24 25 28 30	82	95	7	44	26	M6(4)	7	80	160	4500	0.96×10 ⁻³	89×10 ³	0.02	1	±1.0	1100
LH9-94-_____	19 20 22 24 28 30 35	94	110	8	51	29	M6(4)	7	150	300	4500	1.85×10 ⁻³	180×10 ³	0.02	1	±1.0	1540
LH9-104-_____	24 25 28 30 35 38 40	104	124	10	57	34	M6(6)	7	220	440	4500	2.96×10 ⁻³	265×10 ³	0.02	1	±1.0	2310
LH9-126-_____	30 35 38 40 42 45 48 50	126	152	11	70.5	42	M8(4)	15	350	700	4500	7.1×10 ⁻³	450×10 ³	0.02	1	±1.0	3740
LH9-144-_____	35 38 40 42 45 48 50 55 58	144	170	12	79	48	M8(6)	15	500	1000	4500	14.3×10 ⁻³	790×10 ³	0.02	1	±1.0	5390

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH9

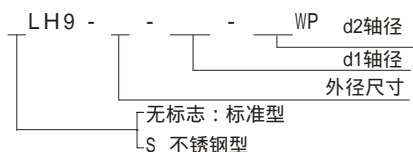
系列

、多节胀套膜片联轴器

特点

- 利用胀套联接的膜片型联轴器
- 零回转间隙，拆装方便
- 高灵敏度，传递力矩大
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 不锈钢膜片补偿径向、角向和轴向偏差
- 常用于伺服电机、步进电机联接

选型举例：



例：LH9-82-1924WP

LH9：系列号，材料为45#锻钢件

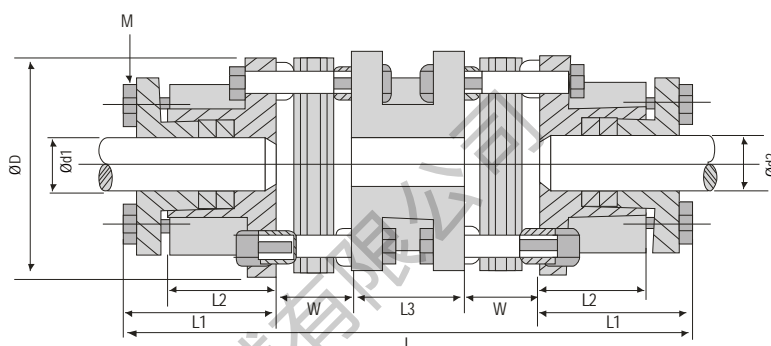
82：外径尺寸：82mm，

19：d1轴径为：19mm

24：d2轴径为：24mm



主体：45#钢材料



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	W	L1	L2	L3	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH9-68-___WP	11 12 14 15 16 18 19 20 22	68	121	7	41.5	26	24	M5(4)	4	55	110	4500	0.71×10 ⁻³	15×10 ³	0.04	2	±1.5	1078
LH9-82-___WP	14 15 16 19 20 22 24 25 28 30	82	128	7	44	26	26	M6(4)	7	80	160	4500	1.85×10 ⁻³	44×10 ³	0.04	2	±1.5	1870
LH9-94-___WP	19 20 22 24 28 30 35	94	148	8	51	29	30	M6(4)	7	150	300	4500	3.62×10 ⁻³	90×10 ³	0.04	2	±1.5	2640
LH9-104-___WP	24 25 28 30 35 38 40	104	164	10	57	34	30	M6(6)	7	220	440	4500	5.8×10 ⁻³	130×10 ³	0.04	2	±1.5	4630
LH9-126-___WP	30 35 38 40 42 45 48 50	126	201	11	70.5	42	38	M8(4)	15	350	700	4500	13.1×10 ⁻³	220×10 ³	0.04	2	±1.5	6380
LH9-144-___WP	35 38 40 42 45 48 50 55 58	144	228	12	79	48	46	M8(8)	15	500	1000	4500	26.5×10 ⁻³	380×10 ³	0.04	2	±1.5	9460

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH10

系列

梅花弹性体胀套联轴器

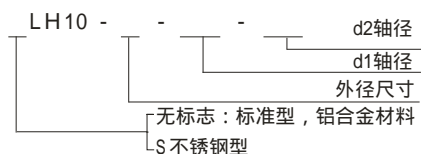
特点

- 利用胀套联接的梅花弹性体联轴器
- 零回转间隙，拆装方便
- 高灵敏度，传递力矩大
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 可吸收振动、补偿径向、角向和轴向偏差
- 常用于伺服电机、步进电机联接



主体：铝合金材料

选型举例：



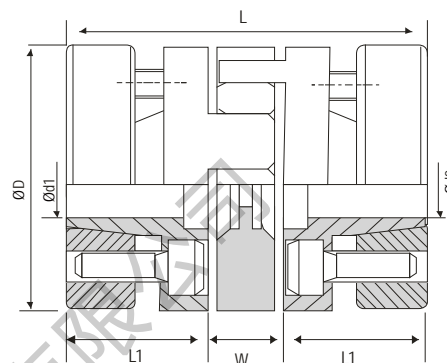
例：LH10-55-1924

LH10：系列号，材料为铝合金

55：外径尺寸：55mm

19：d1轴径为：19mm

24：d2轴径为：24mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	W	M	拧紧力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH10-30-_____	8 9.525 10 12 14	30	50	18.5	13	M3(4)	1.3	7.4	14.8	20000	8.7×10 ⁻⁴	510	0.02	1	0.6 0	50
LH10-40-_____	11 12 14 16 19 20	40	66	25	16	M4(6)	2.7	9.5	19	15000	1.12×10 ⁻³	550	0.02	1	0.8 0	120
LH10-55-_____	14 16 19 24 25 28	55	78	30	18	M5(4)	6	34	68	13000	4.5×10 ⁻³	1510	0.02	1	0.8 0	280
LH10-65-_____	19 20 24 28 30 35 38	65	90	35	20	M5(8)	6	95	190	10500	9.1×10 ⁻³	2800	0.02	1	0.8 0	450
LH10-80-_____	24 28 30 35 38 40 45	80	114	45	24	M6(8)	10	135	270	8600	1.9×10 ⁻²	3600	0.02	1	1 0	960
LH10-95-_____	30 35 38 40 45 50	95	126	50	26	M8(4)	35	230	460	7500	2.2×10 ⁻²	4700	0.02	1	1 0	2310
LH10-105-_____	35 40 45 50 55 60	105	140	56	28	M8(4)	35	380	760	6000	3.3×10 ⁻²	5800	0.02	1	1 0	3090

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH11

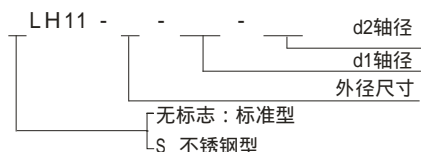
系列

、单节键槽联接膜片联轴器

特点

- 利用键槽联接的膜片型联轴器
- 零回转间隙，拆装方便
- 高灵敏度，传递力矩大
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 不锈钢膜片补偿径向、角向和轴向偏差
- 常用于伺服电机、步进电机联接

选型举例：



例：LH11-56K-1410

LH11：系列号，材料为45#钢

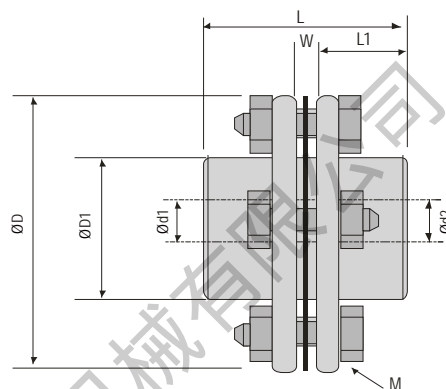
56K：外径尺寸：56mm，键槽联接

14：d1轴径为：14mm

10：d2轴径为：10mm



主体：45#钢材料



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	ØD1	L	L1	W	M	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH11-56K-_____	8 10 11 12 14 16 18 19 20	56	32	45	20	5	M5	25	50	20000	0.1×10 ⁻³	15×10 ³	0.02	1	±0.5	300
LH11-68K-_____	11 14 16 18 19 20 22 24 25	68	40	56	25	6	M6	55	110	15000	0.28×10 ⁻³	28×10 ³	0.02	1	±0.8	500
LH11-82K-_____	14 16 18 19 20 24 25 28 30 35	82	54	66	30	6	M6	80	160	14000	0.85×10 ⁻³	81×10 ³	0.02	1	±1.0	1000
LH11-94K-_____	14 16 18 19 20 24 25 28 30 35 38	94	58	68	30	8	M8	170	340	11000	1.5×10 ⁻³	165×10 ³	0.02	1	±1.0	1400
LH11-104K-_____	19 22 24 25 30 35 38 40 42	104	68	80	35	10	M8	240	480	98000	2.4×10 ⁻³	240×10 ³	0.02	1	±1.0	2100
LH11-126K-_____	22 24 30 35 38 40 42 45 50	126	78	91	40	11	M10	420	840	8000	6.3×10 ⁻³	410×10 ³	0.02	1	±1.0	3400
LH11-144K-_____	30 34 37 40 45 50 55 60	144	88	102	45	12	M12	700	1400	6800	9.2×10 ⁻³	760×10 ³	0.02	1	±1.0	4900

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH11

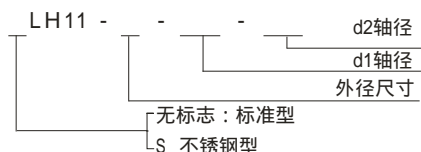
系列

、多节键槽联接膜片联轴器

特点

- 利用键槽联接的膜片型联轴器
- 零回转间隙，拆装方便
- 高灵敏度，传递力矩大
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 不锈钢膜片补偿径向、角向和轴向偏差
- 常用于伺服电机、步进电机联接

选型举例：



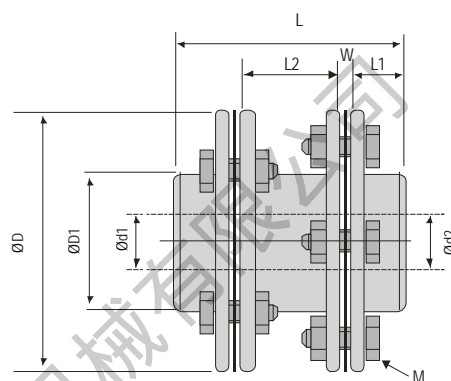
例：LH11-82K-1420WP

LH11：系列号，材料为45#钢

82K：外径尺寸：82mm，键槽联接

14：d1轴径为：14mm

20：d2轴径为：20mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	ØD1	L	L1	L2	W	M	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH11-56K-____WP	8 10 11 12 14 16 18 19 20	56	32	74	20	24	5	M5	25	50	15000	0.19×10 ⁻³	7.5×10 ³	0.04	1.5	±1.0	500
LH11-68K-____WP	11 14 16 18 19 20 22 24 25	68	40	86	25	24	6	M6	55	110	14000	0.54×10 ⁻³	13×10 ³	0.04	1.5	±1.5	900
LH11-82K-____WP	14 16 18 19 20 24 25 28 30 35	82	54	98	30	26	6	M6	80	160	11000	1.6×10 ⁻³	39×10 ³	0.04	1.5	±2.0	1700
LH11-94K-____WP	14 16 18 19 20 24 25 28 30 35 38	94	58	106	30	30	8	M8	170	340	9500	2.8×10 ⁻³	78×10 ³	0.04	1.5	±2.0	2400
LH11-104K-____WP	19 22 24 25 30 35 38 40 42	104	68	120	35	30	10	M8	240	480	8800	4.6×10 ⁻³	115×10 ³	0.04	1.5	±2.0	3300
LH11-126K-____WP	22 24 30 35 38 40 42 45 50	126	78	140	40	38	11	M10	420	840	6800	11.9×10 ⁻³	200×10 ³	0.04	1.5	±2.0	5800
LH11-144K-____WP	30 35 38 40 45 50 55 60	144	88	160	45	46	12	M12	700	1400	6000	18.2×10 ⁻³	350×10 ³	0.04	1.5	±2.0	8600

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH12

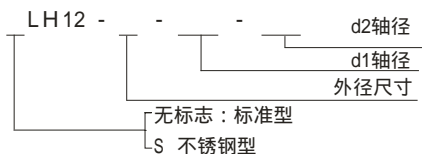
系列

编码器联轴器

特点

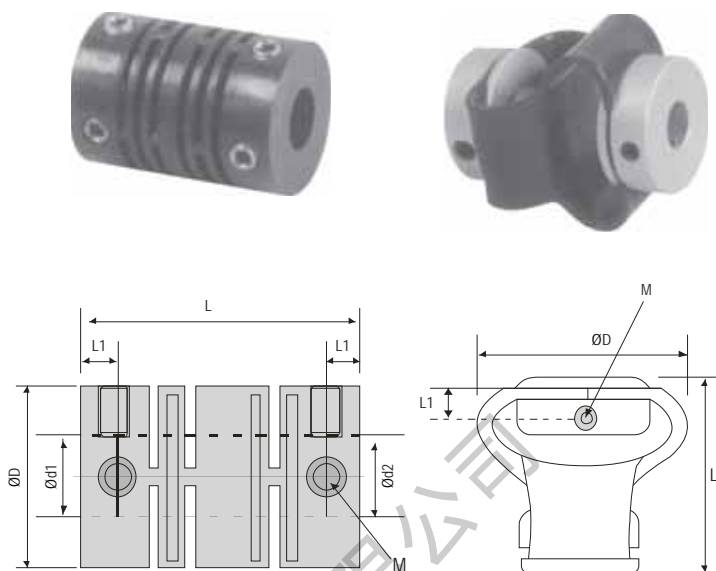
- 材料选用玻璃纤维，柔性好
- 适用于编码器联接

选型举例：



例：LH12-13-0404

LH12：系列号，材料为玻璃纤维13：
 外径尺寸：13mm，定位螺丝固定04：
 d1轴径为：4mm
 04：d2轴径为：4mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	角向 偏差 (°)	重量 (g)
LH12-13-_____	4	13	22	3.2	M3	0.7	0.6	1.2	6000	3	2.8
LH12-15-_____	6	15	22	3.2	M3	0.7	0.8	1.6	6000	3	4
LH12-25-_____	4 6 8 10	25	32	3.2	M3	0.7	0.8	1.6	6000	3	13

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH13

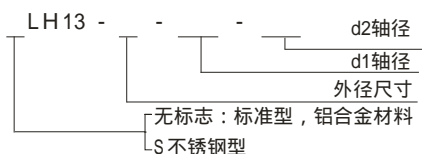
系列

、定位螺丝固定微型刚性联轴器

特点

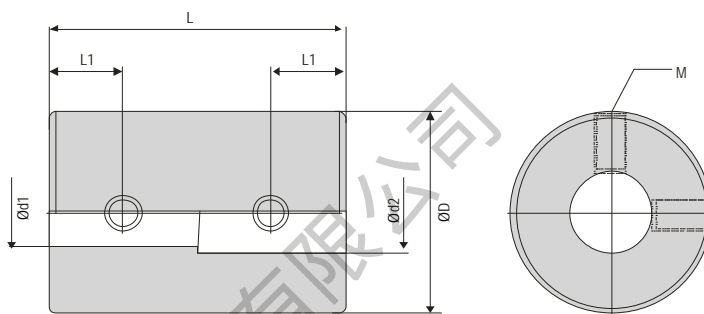
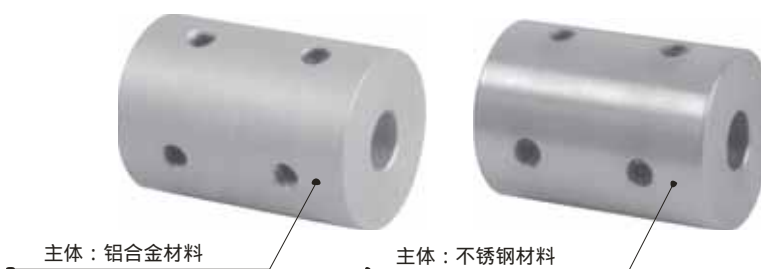
- 重量轻、超低惯性和灵敏度
- 铝合金和不锈钢材料
- 定位螺丝固定

选型举例：



例：LH13-16-0406

LH13：系列号，材料为铝合金
 16K：外径尺寸：16mm，定位螺丝固定
 04：d1轴径为：4mm
 06：d2轴径为：6mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	重量 (g)
LH13-16-_____	3 4 5 6	16	24	6	M3	0.7	0.3	0.6	23000	3.1×10 ⁻⁷	11
SLH13-16-_____										8.1×10 ⁻⁷	28
LH13-20-_____	5 6 8 10	20	30	7	M3	0.7	0.5	1	18000	8.5×10 ⁻⁷	20
SLH13-20-_____										2.2×10 ⁻⁶	54
LH13-25-_____	8 10 11 12	25	36	9	M4	1.7	1	2	14000	2.6×10 ⁻⁶	39
SLH13-25-_____										7.1×10 ⁻⁶	100
LH13-32-_____	12 14 15 16	32	41	10	M4	1.7	2	4	10000	9.1×10 ⁻⁶	71
SLH13-32-_____										2.4×10 ⁻⁵	190

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH13

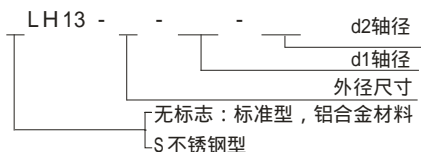
系列

、夹紧螺丝固定微型刚性联轴器

特点

- 重量轻、超低惯性和灵敏度
- 铝合金和不锈钢材料
- 夹紧螺丝固定

选型举例：

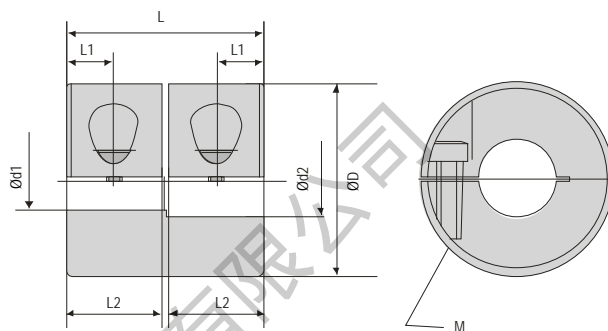


主体：铝合金材料

主体：不锈钢材料

例：LH13-C20-0608

LH13：系列号，材料为铝合金
 C20：外径尺寸：20mm，夹紧螺丝固定
 06：d1轴径为：6mm
 08：d2轴径为：8mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	L2	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	重量 (g)
LH13-C16-_____	5 6	16	16	3.75	7.5	M2.5	1	0.3	0.6	9300	2.9×10 ⁻⁷	8.2
SLH13-C16-_____											7.9×10 ⁻⁷	21
LH13-C20-_____	6 8	20	20	4.75	9.5	M2.5	1	0.5	1	7400	8.6×10 ⁻⁷	14.5
SLH13-C20-_____											2.3×10 ⁻⁶	40
LH13-C25-_____	8 10	25	25	6	12	M3	1.5	1	2	6000	2.6×10 ⁻⁶	28
SLH13-C25-_____											7.2×10 ⁻⁶	79
LH13-C32-_____	10 11 12 14	32	32	7.75	15.5	M4	2.5	2	4	4600	7.0×10 ⁻⁶	50
SLH13-C32-_____											2.4×10 ⁻⁵	158

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH14

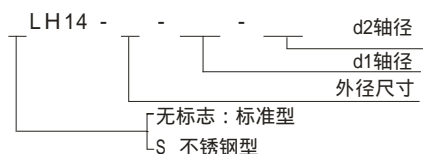
系列

波纹管胀套联轴器

特点

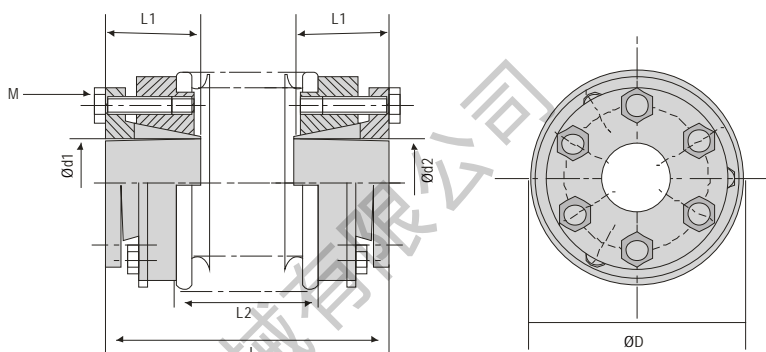
- 利用胀套联接的波纹管联轴器
- 零回转间隙，拆装方便
- 弹性波纹管结构补偿径向、角向和轴向偏差
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 波纹管材料为不锈钢材料

选型举例：



例：LH14-55-1419

LH14：系列号，材料为45#钢
 55：外径尺寸：55mm
 14：d1轴径为：14mm
 19：d2轴径为：19mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	L2	M	拧紧 力矩 (N·m)	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH14-40-_____	10 11 12 14 15 16	40	55	19	24	M4	3	13	26	8000	9×10 ⁻⁵	1.5×10 ⁴	0.15	2	1	210
LH14-55-_____	11 12 14 16 19 20	55	65	22	31	M4	6	28	56	6000	2.9×10 ⁻⁴	3.5×10 ⁴	0.2	2	1.5	400
LH14-65-_____	14 16 19 24 25 28	65	76	27	37	M5	8	56	112	5000	4.6×10 ⁻⁴	6.8×10 ⁴	0.25	2	1.5	790
LH14-82-_____	19 20 24 28 30 35 38	82	88	32	41	M5	10	120	240	4500	1.1×10 ⁻³	1.2×10 ⁵	0.28	2	1.5	1210

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH15

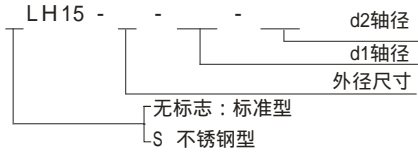
系列

、单节胀套膜片联轴器

特点

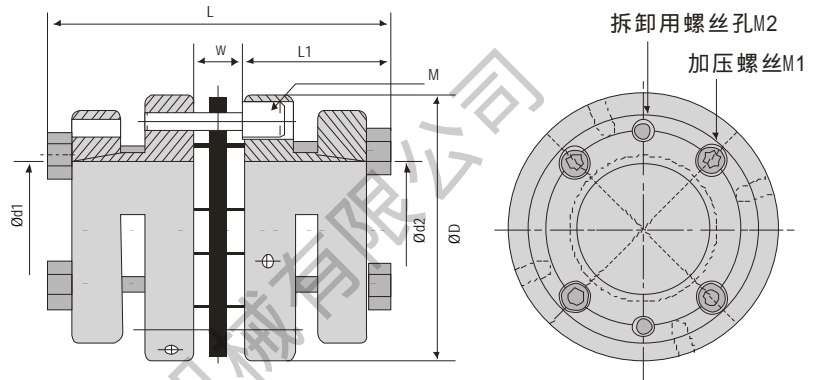
- 利用胀套联接的膜片型联轴器
- 零回转间隙，拆装方便
- 高灵敏度，传递力矩大
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 不锈钢膜片补偿角向和轴向偏差
- 常用于伺服电机，步进电机联接

选型举例：



例：LH15-80-1420

LH15：系列号，材料为45#钢件
 80：外径尺寸：80mm
 14：d1轴径为：14mm
 20：d2轴径为：20mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	W	M	M1	M2	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH15-70-_____	18 19 20 22 24 25 28 30 32 35	70	65	29	7	M6	4-M6	2-M6	70	140	17000	0.65×10 ⁻³	58×10 ³	0.02	0.5	±0.5	0.95
LH15-80-_____	18 19 20 22 24 25 28 30 32 35	80	70	31	8	M8	4-M6	2-M6	125	250	16000	1.0×10 ⁻³	62×10 ³	0.02	0.5	±0.5	1.24
LH15-90-_____	28 30 32 35 38 40 42 45 48	90	70	31	8	M8	6-M6	3-M6	180	360	14000	2.0×10 ⁻³	140×10 ³	0.02	0.5	±0.5	1.65
LH15-100-_____	32 35 38 40 42 45 48 50 52 55 60	100	70	31	8	M8	6-M6	3-M6	280	560	12000	2.95×10 ⁻³	160×10 ³	0.02	0.5	±0.5	1.8
LH15-126-_____	38 40 42 45 48 50 52 55 60 62 65	126	82	35.5	11	M10	6-M6	3-M6	450	900	10000	6.35×10 ⁻³	450×10 ³	0.02	0.5	±0.5	3.3
LH15-144-_____	45 48 50 52 55 60 62 65 70 75	144	96	42	12	M12	6-M8	3-M8	760	1520	8000	11.33×10 ⁻³	785×10 ³	0.02	0.5	±0.5	4.5

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算

LH15

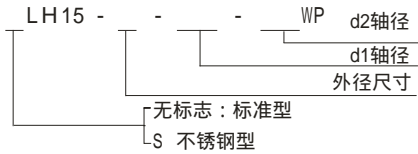
系列

、多节胀套膜片联轴器

特点

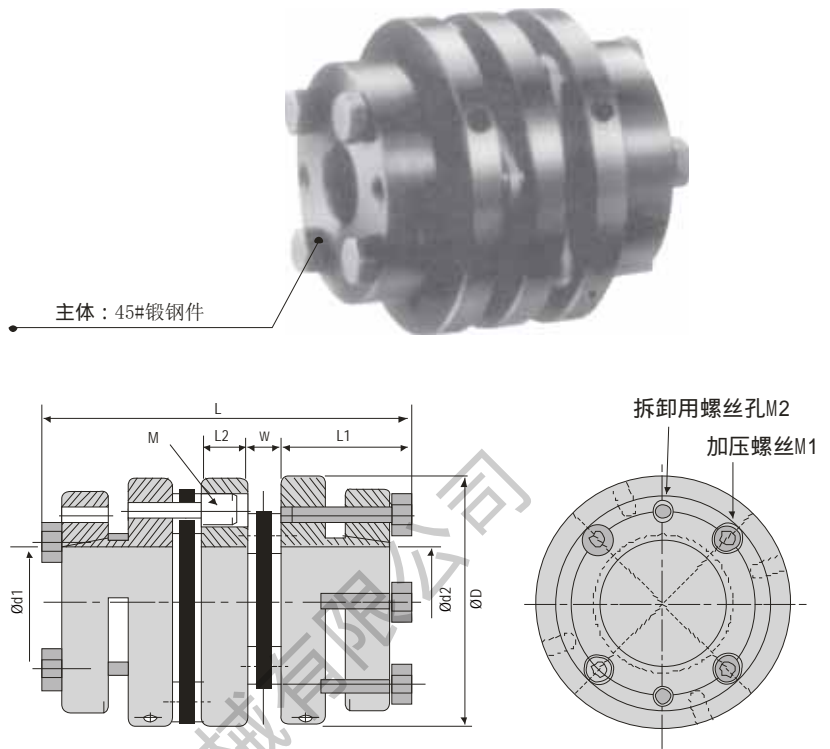
- 利用胀套联接的膜片型联轴器
- 零回转间隙，拆装方便
- 高灵敏度，传递力矩大
- 顺时针与逆时针回转特性基本相同
- 不锈钢膜片补偿径向、角向和轴向偏差
- 常用于伺服电机，步进电机联接

选型举例：



例：LH15-80-1920WP

LH15：系列号，材料为45#锻钢件
80：外径尺寸：80mm
19：d1轴径为：19mm
20：d2轴径为：20mm



型号	Ød1 Ød2 轴径	ØD	L	L1	L2	W	M	M1	M2	额定 扭矩 (N·m)	最大 扭矩 (N·m)	最高 转速 (rpm)	惯性 力矩 (Kg·m ²)	静态 扭矩刚性 (N·m/rad)	径向 偏差 (mm)	角向 偏差 (°)	轴向 偏差 (mm)	重量 (g)
LH15-70-___WP	18 19 20 22 24 25 28 30 32 35	70	80	29	8	7	M6	4-M6	2-M6	70	140	13000	0.81×10 ⁻³	30×10 ³	0.2	1	±1.0	1.15
LH15-80-___WP	22 24 25 28 30 32 35	80	88	31	10	8	M8	4-M6	2-M6	125	250	11000	1.32×10 ⁻³	32×10 ³	0.3	1	±1.0	1.58
LH15-90-___WP	28 30 32 35 38 40 42 45 48	90	88	31	10	8	M8	6-M6	3-M6	180	360	10000	2.56×10 ⁻³	68×10 ³	0.3	1	±1.0	1.98
LH15-100-___WP	32 35 38 40 42 45 48 50 52 55 60	100	88	31	10	8	M8	6-M6	3-M6	280	560	8000	3.68×10 ⁻³	79×10 ³	0.3	1	±1.0	2.26
LH15-126-___WP	38 40 42 45 48 50 52 55 60 62 65	126	107	35.5	14	11	M10	6-M6	3-M6	450	900	10000	7.95×10 ⁻³	216×10 ³	0.2	1	±1.0	4.3
LH15-144-___WP	45 48 50 52 55 60 62 65 70 75	144	122	42	14	12	M12	6-M8	3-M8	760	1520	8000	16.7×10 ⁻³	380×10 ³	0.2	1	±1.0	6.2

说明：惯性力矩和重量按最大孔径计算